TODO List

1. Cari HSV untuk biru (done)
2. Bikin model dari data bastian dan data x,y camera
   1. Input: x,y, image.
   2. Output posisi 3D
3. Bikin feedbacknya
   1. Konversi dari cam ke NAO Camera(donse)
   2. Konversi dari naocamera ke Torso frame (minta bantuan Bas)